

发布说明

司南 GNSS 接收机固件 V1.0.5.18

本次测量型 GNSS 接收机固件更新包括：

高精度 GNSS 算法优化，提升复杂环境下的解算成功率、提升了复杂环境下的定位精度和稳定性；

完善了基站变动提醒功能；

完善了 Wi-Fi 配置功能；

完善了面板功能；

修复了部分已知问题。

支持升级的司南 GNSS 接收机

下表列出了本次固件更新涉及的接收机型号及其对应的系统版本及 GNSS 算法版本。

接收机型号	系统固件版本	GNSS 算法版本
水星 GNSS 接收机	1.0.5.18	650TE
N8 Pro GNSS 接收机	1.0.5.18	650TE
T70 Pro GNSS 接收机	1.0.5.18	650TE
Lu7 Ultra GNSS 接收机	1.0.5.18	650TE

系统更新

GNSS 算法更新

- **北斗系统适配优化** 调整北斗卫星跟踪策略及定位解算算法，适配北斗系统 PRN 更新及北斗二代卫星退役带来的系统变化。
- **RTK 解算引擎优化** 优化树荫遮挡、城市峡谷等复杂环境下的 RTK 解算性能，提高固定解成功率，缩短模糊度初始化时间，并增强定位结果稳定性，更好地适配移动测量作业。
- **系统资源优化** 降低 RTK 算法的资源占用，提升系统运行效率。
- **多路径抑制算法升级** 降低反射信号对定位结果的影响，减少定位波动。
- **默认参数调整** 优化移动站默认参数，使其更适配测量作业场景。

功能优化

- **基站变动提醒** 完善基站变动提醒功能。
- **Wi-Fi 配置优化** 支持通过手簿配置 Wi-Fi 频段。
- **面板功能扩展** 新增热点差分配置、数传协议配置功能。
- **作业功能完善** 支持两点计算、静态数据采集、热点差分及基站状态显示。

问题修复

- **RTK 解算异常** 修复可见卫星数量较多时，RTK 解算可能出现异常的问题。
- **设备注册** 修复设备注册相关问题，提升注册功能的稳定性。
- **3D 面积计算问题修复** 修复水星 GNSS 接收机在工具模式下 3D 面积计算错误的问题

软件兼容性

为获得最佳使用体验，建议将测量大师升级至 4.0.4.0 或更高版本。

兼容软件	建议版本
测量大师	4.0.4.0 或更高版本

固件升级说明

为确保设备正常升级及稳定运行，请在升级前确认接收机型号对应的系统固件，并选择与设备匹配的升级文件。

升级过程中请保持设备正常供电和连接稳定，避免断电、重启或断开连接。

固件升级操作流程如下：

1. 启动司南外业软件测量大师；
2. 连接 GNSS 接收机，并确认设备型号及当前固件版本；
3. 选择与设备型号及系统平台匹配的固件文件；
4. 执行固件升级，并等待升级完成；
5. 检查系统固件及设备运行状态，确认升级成功。

固件获取地址：[下载中心-司南导航_北斗高精度定位](#)

更多内容

如需更多信息，请拨打司南导航全国服务热线 400-630-2933 转 2 获取技术支持。